

## 熱間圧延における計測技術

Process Instrumentation Technology for Hot Strip Mill

伊勢居良仁 新日鐵住金 (株) プロセス研究所 計測・制御研究部 Yoshito Isei 主幹研究員

# し はじめに

熱間圧延とは1000℃以上の高温に加熱した鋳片を2つある いは複数のロールを回転させ、その間を通すことによって薄 板や厚板、線材・棒鋼、継目無鋼管、形鋼等の形状に加工す るプロセスである。加工された鋼材は必要に応じて、冷間圧 延や熱処理、表面処理が施され、検査が行われた後に製品と して出荷される。このように、熱間圧延は製品の寸法、機械 特性を決める重要なプロセスであるが、製鉄所で製造される 鉄のほとんどが通るため、同時に高い生産性を要求される。 このため、生産性、寸法精度、温度精度を改善するための研 究開発が継続して行われてきた。熱間圧延は、塑性加工理論 を用いたモデル制御を適用しやすいプロセスであり、電子デ バイスや計算機の発達に応じて、各種先進的な計測器、油圧 圧下などの高精度・高応答なアクチュエータ、計算機を用い た自動制御が導入された。今日、もっとも多くの鋼片を加工 する薄板の熱間圧延においては、200~300mmの厚みの鋳片 がわずか数分で1.2~数mmの厚みに延ばされ、コイルの形 に巻き取られる。この際の圧延速度は最大25m/秒、板厚の 精度は数十 umに到達し、高温鋼材を加工するプロセスであ りながら、高速通板と高い寸法精度を実現している。熱間圧 延プロセスにおける計測技術は、このような高生産性と高精 度な製品を実現する上で欠かせない要素技術であり、時代の ニーズとともに進歩し、適用されてきた。本報告では著者ら が取り組んできた薄板の熱間圧延における計測技術を中心に 紹介する。熱間圧延プロセス全体を見渡すと、加熱炉内の雰 囲気温度計、圧延機の圧下位置測定や圧延荷重計、冷却帯の 流量計など設備を設定どおりに動作させる計測器も多数使用 されているが、今回は熱間圧延特有の計測技術を解説するこ とが目的であるので、高温の被圧延材を測定対象としたプロ セス制御用の計測技術に限定する。

### 2、薄板の熱間圧延と計測器の配置

図1に薄板を製造する熱間圧延ラインの設備構成を示す。 薄板の熱間圧延ラインは、一般的に、加熱炉、粗圧延機、仕上 圧延機列、ランナウトテーブル、コイル巻取り機から構成さ れている。加熱炉で1200℃前後に加熱された鋳片は、サイジ ングプレスにより幅を調整された後に、粗圧延機で圧延され、 粗バーと呼ばれる厚み30~60mmの鋼片に加工される。次い で、その鋼片は、7スタンドからなる仕上圧延機により所望の 厚みに圧延される。仕上圧延機を出た鋼板は、圧延直後にラ ンナウトテーブルと呼ばれる搬送テーブルを通りながら冷却 水で冷却され、コイル巻取り機によって巻き取られる。

仕上圧延機は鋼板の寸法を高精度に作り込むために、各種 の寸法計測器とそれらを用いた制御<sup>1,2)</sup>が適用されている。 図2に仕上圧延機以降の計測配置を示している。仕上圧延機 出側には、板上水や水蒸気を排除するなど測定環境を整えた 計測器ゾーンが設けられ、X線透過強度から板厚を測定する 厚み計や幅方向板厚プロフィール計、光学式板幅計、平坦度 計が設置されている。測定対象である鋼板は高温であり、上 下のばたつきや蛇行を伴い、高速で通板されるため光学式や 放射線を用いた非接触かつ高応答な計測器が用いられる。こ れらの計測器で測定された測定値は圧延機のセットアップ やリアルタイムフィードバックに用いられる。例えば、厚み 計の測定値は、圧延機に装備された油圧圧下装置にフィード バックされて、高応答でロールギャップを調整することで板



図1 薄板の熱間圧延ラインの構成

厚みを高精度に制御する。さらなる寸法精度向上を目的とし て、仕上スタンド間における、X線方式の鋼板厚み計<sup>3)</sup>、レー ザドップラー速度計方式の鋼板速度計<sup>4)</sup>が開発されている。 仕上圧延機のスタンド間で被圧延材の寸法を測定し下流の圧 延スタンドにフィードフォワードすることで、遅れのない制 御を行い、寸法精度を改善できる。これら計測器の測定値は プロコンに収集されて、次材以降の圧延を行う際の圧延機初 期設定であるセットアップ制御の精度向上へも活用される。

ランナウトテーブルは100m以上の長さがあり、冷却帯1 と冷却帯2の2つの冷却帯に分かれている。水滴、水蒸気等に よる外乱の少ない冷却帯の入側と出側に、仕上温度計、中間 温度計、巻取温度計と呼ばれる、鋼板の温度を非接触で測定 する放射温度計が設置されている。ランナウトテーブルにお ける冷却過程での温度履歴は、鋼板の機械特性に大きく影響 するため、通板速度、鋼板の熱伝達率を考慮した冷却制御モ デルにより、これらが指定した温度となるように、各冷却帯 の水量及び、水量分布、冷却タイミングが制御される。近年 では、冷却帯内に温度計を設置して、下流の冷却条件をダイ ナミックに制御する方法も報告されている<sup>5)</sup>。



#### 3.1 幅·蛇行計



鋼板の幅や蛇行の測定には、分解能と応答性の観点から1 次元のラインセンサが用いられ、撮像画像から板幅や板中心

を検出する方法が一般的である。本計測器は測定クロップ形 状やキャンバなどの平面形状の測定にも適用できる応用範囲 の広い技術である。図3に示すように、結像レンズを用いて 測定対象物をラインセンサ面に結像し、ラインセンサ上に結 像された部分の画素数を求める。測定対象範囲の画素数を求 める際には、測定対象と背景の検出輝度の違いによる2値化 と呼ばれる画像処理が用いられる。その対象物範囲の画素数 に対して画素分解能をかけてラインセンサ上に結像された測 定対象の幅を算出して、結像倍率で除算することで実際の測 定対象物の幅を測定することができる。薄板の熱間圧延ライ ンに使用される幅計には、測定分解能を向上させつつ、板が 上下に変動した際の誤差を補正するために、検出エッジごと に2台のラインセンサが設置されている<sup>2)</sup>。

測定対象材の条件や設置環境に応じて、バックライト方式 と自発光方式の2種類が使い分けされている。図4 (a) に示 すバックライト方式は、鋼板の下側に均一な面光源を配置す ることで、鋼板で覆い隠された部分と背景であるバックライ ト部分の検出輝度の差を強調させる方式である。熱間におい ては、鋼板熱放射光とのコントラストを確保するため、光源 には青色の高周波蛍光灯やLED光源が用いられる。一方、図 4(b)に示す自発光方式は、測定対象の温度が高く自ら熱放 射光を放出しており、設置スペース制約などによりバックラ イト光源を設置し難い場合に使用される。自発光方式は、測 定対象の温度変化に追従できるよう、ラインセンサの露光時 間の自動調整機構を備え、エッジ検出には、輝度レベル変化 の影響を受けにくい、輝度微分値のピーク位置を検出する方 式が用いられる。

近年、2次元撮像素子の高速化、計算機能力の向上に伴い、 2次元カメラを用いても高速かつ高精度なエッジ検出が可能 となった。2次元カメラを用いた仕上スタンド間のステレオ カメラ方式蛇行計の構成を図5に示している<sup>6</sup>。この蛇行計 は、高フレームレートの高速な2次元カメラで赤熱する高温 の鋼板の画像を撮影し、画像処理により鋼板のエッジ位置を



図4 光学式幅計の測定方式

認識して蛇行量を算出することが特徴である。また、2台の2 次元カメラを用いて鋼板をステレオ立体視することにより、 カメラと鋼板の距離の変化に対応している。熱間圧延仕上ス タンド間では、霧状水滴やヒュームにより、鋼板エッジの視 野の一部が遮られる場合がある。この対策のため、図6に示 すエッジ検出が適用されている。まず、各走査線上のエッジ 候補を微分強度が最大となる位置を探索することにより検出 し、つぎに、全ての走査線上のエッジ検出位置に関する回帰 直線を最小自乗法により求め、鋼板エッジ線とする。この最 小自乗法では、微分強度を重率とすることにより、エッジが 不鮮明な走査線の影響を低減させている。最後に、画面上に あらかじめ設定した圧延方向位置(蛇行量測定位置)におけ る鋼板エッジ線の座標を蛇行量測定位置のエッジ測定値とす る。この方法により、霧状水滴やヒュームによって部分的に 視野が欠けているような場合であっても蛇行量を検出するこ とが可能になり、かつ、毎秒80回以上の蛇行測定値を1mm 以下の分解能で出力している。この蛇行計はスタンド間の蛇 行制御に適用されて、通板安定性の向上に寄与している。

#### 3.2 厚み計

板厚みの測定には図7に示すような放射線透過方式の厚み 計が用いられる。検出器と線源は、Cフレームと呼ばれるコ の字型台車のアーム部の上と下に隔てて設置されており、C





図6 2次元カメラを利用したエッジ検出®

フレームが板幅方向に移動することで、ライン横のメンテナ ンス位置に退避できる構造となっている。両アーム部の間に 鋼板を挟んで放射線源と検出器を設置することで、放射線 の透過強度を測定し、鋼板透過時の減衰量より厚みを算出す る。厚みtは(1)式により算出できる。ここで、I<sub>0</sub>は入射させ た放射線強度、I は透過後の放射線強度、μm は質量吸収係数、 ρ は密度である。

放射線源としては、板厚みが厚い粗圧延機には、透過性の 強いガンマ線減が用いられるが、板厚が薄く圧延速度が速い 仕上圧延機以降は、X線源が用いられる<sup>2)</sup>。減衰係数は、測定 対象材の密度ρと吸収係数μmの積であるため、成分濃度に よる吸収係数と密度の補正、温度による熱膨張補正が行われ る。また、仕上スタンド間に設置されるX線厚み計には、張 力調整アクチュエータであるルーパ角度変動に伴う鋼板角度 変動の影響を補正する機能も有している<sup>2)</sup>。

幅方向の板厚プロフィール測定には、上記の放射線厚み計 を幅方向に走査する走査方式と、1つの線源から放射線を広 角度に放射し鋼板を透過させ、幅方向に並べた複数の検出器 で検出するマルチチャンネル方式<sup>77</sup>の2種類がある。マルチ チャンネル方式は、近年適用され始めた方式であり、走査型 に比べて高応答で板厚プロフィールを測定できる。特に、正 確に板のエッジに追従する必要がある場合やエッジ部の厚み プロフィールを高分解能に測定する場合に有用である。

#### 3.3 速度計

近年は、熱間圧延においてもレーザドップラー速度計を用 いて、鋼板長さのトラッキングや圧延時の伸び率、先進率の 測定が行われている。レーザドップラー速度計はレーザ光を 移動物体に照射し、その物体からの散乱光の周波数がドップ ラー効果によりシフトすることを利用し、移動速度を測定す る。図8 (a) にレーザドップラー方式の速度計の構成を示して いる。レーザ光源から出た光は、ビームスプリッタで2つに分 けられ、移動する測定対象物表面に2方向から照射される。2



図7 放射線厚み計の構成と測定原理



図8 レーザドップラー速度計の測定原理4)

つのレーザ光が交差する交差領域内の移動物体で散乱された 光は、その速度に応じてドップラー効果を受け周波数がそれ ぞれ+ $f_{\rm D}$ とー $f_{\rm D}$ だけシフトしている。図8に示すドップラーシ フト周波数 $f_{\rm D}$ は(2)式に従っている。 $\lambda$ は照射するレーザ光の 波長であり、c/fに等しい(cは光速、fはレーザ光の周波数)、 Vは移動物体の速度、2 $\theta$ は2本のレーザ光の交差角度である。

$$f_{\rm D} = \frac{2V}{\lambda} \sin\theta \qquad (2)$$

この2つの光が受光素子上でヘテロダイン検波され、この 差成分である周波数2f<sub>D</sub>が電気信号として取り出される。こ の信号を周波数分析して、(2)式により移動物体の速度を算 出できる。レーザドップラー速度計には、停止及び移動方向 を判別可能とした、図8(b)に示す周波数変調型レーザドッ プラー速度計がある。これは、通常型の速度計に対して、片 側のレーザ光の周波数がf<sub>M</sub>シフトされており、検出器では周 波数2f<sub>D</sub>+f<sub>M</sub>の電気信号が測定される。このため、検出され た信号の周波数がf<sub>M</sub>より大きいか小さいかで、進行方向を把 握することができる。

図9に仕上圧延機スタンド間における鋼板速度計の構成例 を示す<sup>4</sup>。レーザドップラー速度計は鋼板との接触を避ける ために出口ガイド下に設置されており、パスライン下方より 鋼板裏面を測定することで鋼板上水乗りの影響を受けない。 また、強力なエアパージにより、大量の冷却水からレーザ光 路を確保できる構造としている。さらに、ドップラー周波数 の解析に、最新の信号処理技術を適用することにより、鋼板 振動及び角度変動により生じる誤差を抑制し、安定測定を実 現している。スタンド間厚み計と2台のスタンド間速度計を 組み合わせることで、スタンド間のマスフローから圧延機直 下の厚みを高精度に測定できることが確認され、新たな板厚 制御の可能性が示された。



図9 スタンド間における鋼板速度計の構成例<sup>4)</sup>

#### 3.4 平坦度計

平坦度計は圧延時の板幅方向の伸び率分布を測定する計測 器である。平坦度の測定としては、幅方向の張力分布を測定 する分割ロール式<sup>8)</sup>と、顕在化した形状として測定する光学 式の平坦度計がある。ここでは、後者について紹介する。光 学式の平坦度計では、通板時の上下変動の影響を抑制するた め、伸び率の測定は、表面傾きを測定して通板方向に線積分 して表面長さを計算し、通板した長さとの比率を計算する方 式が用いられる。この場合、伸び率βは(3)式により算出さ れる。ここで、Sは表面長さ、Lは通板した長さ、θ(x)は通 板方向の表面角度分布である。

$$\beta = \frac{S-L}{L} = \frac{\int_{a}^{b} \frac{dx}{\cos\theta(x)}}{\int_{a}^{b} dx} - 1$$
 (3)

表面角度の測定には、圧延方向2か所の高さをレーザ三角 測量法により測定するツインビーム距離計方式<sup>9,10)</sup>が一般的 に用いられている。圧延機の制御には幅方向の伸び率分布を 測定する必要があるため、ツインビーム方式では、幅方向に 複数の測定ヘッドを並べて板幅に応じて走査する方式、板全 幅にわたり2本の平行なレーザースリット光を照射してレー ザ光切断法により測定する方式がある。これらの方法におい ては、形状不良により生じた板波が定在した場合に測定精度 が劣化する問題があった。この対策として、鋼板の広い範囲 に多数のレーザースリット光を投影して、時に投影範囲の形 状を測定する方法が考えられる。本方式は過去に試験され た<sup>11)</sup>が、当時の技術レベルでは高温の熱延鋼板からの放射光 に負けない強力なレーザースリット光を鋼板表面に多数投影 することは難しく、レーザ発振器の寿命や光学系の耐久性に も課題があった。

近年、照明分野での省エネ推進の手段として、LED光源の 高出力化と高効率化が急速に進み、投入電力1Wあたりの発 光強度が100lmを越えるパワーLEDチップが登場してきた。 この様なパワーLEDチップを2次元に配列することで周期 的なパターンを構成し、これを鋼板表面に結像投影するLED ドットパターン投影方式平坦度計が開発された<sup>12,13)</sup>。図10に 装置構成、図11に表面角度の測定原理を示す。LEDプロジェ クタにより2次元の格子状パターンを鋼板表面の広い範囲へ 投影し、異なる方向から2次元カメラにて鋼板表面に投影さ れた格子パターンを撮像すると、パターンピッチは表面角度 に応じて変化する。カメラとプロジェクタの光軸角度をそれ ぞれ $\alpha$ 、 $\beta$ とし、平面板の基準ピッチ $P_r$ 、鋼板傾斜時のピッ チ $P_s$ とすると、表面角度 $\theta$ は(4)式で表される。

$$\theta = \tan^{-1} \left( \frac{(P_{\rm s} / P_{\rm r}) - 1}{\tan \alpha + (P_{\rm s} / P_{\rm r}) \tan \beta} \right) \dots (4)$$

このため、画像中のパターン投影範囲内のパターンピッチ 分布を測定して、鋼板表面の角度分布を導出し、この角度分 布を圧延方向に所定区間の線積分を行うことで、鋼板の表面 長さを計算し、伸び率を求めることができる。この平坦度計 は、瞬間的に一定範囲の形状を測定して伸び率を計算するた め定在波発生時の精度劣化を抑制でき、また、高輝度なLED ドットパターン投影のため、測定成功率98.5%以上の安定し た平坦度測定、光源の長寿命を実現している。

#### 3.5 温度計

被圧延材の温度測定には、測定対象が高温の移動物体であることから、放射温度計が使用されている。放射温度計は、高温物体からの熱放射光強度を光検出器で検出して温度に換算する。理想的な黒体において、熱放射光の輝度は(5)式に示すプランクの放射則に従っている。 $E_b$ は温度T[K] 黒体が放射する波長 $\lambda$ での放射輝度であり、 $c_{1L}$ 、 $c_2$ は放射定数である。



図10 LEDドットパターン投影方式平坦度計の構成<sup>12)</sup>

(5) 式は次の(6) 式で近似できる。nは放射温度計の感度 特性を示すパラメータであり、n値と呼ばれる。n値は測定波 長と測定温度で大きく変化する。

 $E_{\rm b} \cong k \cdot T^n \quad n \cong \frac{c_2}{\lambda T} \quad \dots \tag{6}$ 

放射温度計が実際に検出する放射強度は(6)式に、補正係 数 $\alpha$ (面積、立体角、測定対象の放射率、光路の透過率等)が かかっており、このうち放射率や光路中の透過率が測温誤差 の原因になる。(6)式より、 $\alpha$ の変動量 $\Delta \alpha$ による誤差 $\Delta T$ と して(7)式が得られ、n値が大きければ放射率変動などによ る測温誤差は小さくなる。

$$\frac{\Delta T}{T} = \frac{1}{n} \frac{\Delta \alpha}{\alpha} \tag{7}$$

対象材の温度が700~1000℃である仕上圧延機出側の仕上 温度計においては、Si検出器を用いた放射温度計が一般的に 用いられる。Si検出器の放射温度計が用いられるのは、常温 動作可能で比較的安価であることと、検出波長が約0.9 µmで あるため、n値は12~16と比較的大きく、放射率変動などに よる影響を受けにくく、水蒸気や水膜の吸収も他の検出器よ り少ないためである。低温となるランナウトテーブルの中間 温度計、巻取温度計では、長波長の光を検出できるPbS検出 器やInGaAs検出器などが使用される。温度管理の強化のた めに、制御用の板幅中央部の温度測定に加えて、幅方向の温 度分布を測定する幅方向温度計も用いられる<sup>14)</sup>。幅方向の温 度分布測定には、上記検出器をアレイ状に並べた方式と、1 つの検出器の光軸をポリゴンミラーにより幅方向に走査する 方式がある。

ランナウトテーブルでの冷却過程の温度履歴制御には、冷 却帯内での温度測定が有効である。冷却帯内において、鋼板 上面には水乗り、鋼板下面の空間には大量の水滴状の冷却水 が存在しており、この状況は冷却条件によって刻々と変化す る。従来の放射温度計では、測定対象との間に水蒸気や水滴 が存在すると、熱放射光が吸収され生じる吸収誤差や、散乱 されて生じる散乱誤差を生じ、測定が困難である。また、強 力なエアパージでこれら水滴を光路から取り除く方法も考え



図11 パターン投影方式平坦度計の角度測定原理<sup>12)</sup>



図12 ファウンテン・パイロメータ<sup>5)</sup>

られるが、強力なエアパージが周囲の冷却状況に影響するな ど、測定値の代表性を失う可能性がでてくる。図12に冷却帯 内鋼板温度計ファウンテン・パイロメータの構成を示す<sup>5)</sup>。 この温度計は独自の噴水状水パージを用いることで、熱放射 検出のための光路を安定化して、水による散乱誤差と吸収誤 差の抑制等を図っている。また、検出波長は水の透過波長域 を積極的に利用しており、透過率の高い0.83 µmより短い波 長帯の熱放射を検出するFP1と、1.1 µm 近傍の熱放射を検出 するFP2の2種類が開発された。それぞれの測定範囲は、500 ~1200℃、360~800℃であり、測定対象の温度レンジに対応 して、それぞれ冷却帯1、冷却帯2に設置されている。

### 4 おわりに

熱間圧延は1000℃に及ぶ高温の加工プロセスであるため、 高温・粉塵や水滴・水蒸気といった外乱、振動の多い過酷な 環境である。そのため、そこに設置されるプロセス計測器は、 素材には非接触状態でありながら高応答な測定を実現し、加 えて、この過酷な環境において、耐久性と長期間にわたる測 定の安定性が要求される。今回紹介した計測器は、鉄鋼業に おける永年のトライアルによる経験を活かしつつ、物理的な 計測の原理を考慮したうえで最新の技術を適用しながら、鉄 鋼業特有の製造プロセスとその環境に順応し、進歩してきた。

今後の鉄鋼業が直面する課題として、よりいっそうの温室 効果ガス排出抑制による環境負荷低減、少子化による労働者 人口の減少への対応があげられる。設備老朽化への対策も行 いながらの対応であり、困難が予想されるが、日本の鉄鋼業 が生まれ変わる好機でもある。その過程においても、熱間圧 延における計測技術が、生産性を確保して高品質な製品を生 産するうえで重要な要素技術であり続け、今後も進歩し続け ることを期待する。

#### 参考文献

- 1)高橋亮一:鉄鋼業における制御、コロナ社、東京、(2002)、
  62.
- 2) 安部可治, 深沢千秋: 鉄と鋼, 79 (1993) 3, 294.
- 3)木村和喜,布川剛,本城基,高橋亮一:鉄と鋼,77 (1991)4,528.
- 4)伊勢居良仁,本田達朗,木村和喜,焼田幸彦,武衛康彦: 鉄と鋼,90 (2004) 11,902.
- 5)本田達朗,植松千尋,橘久好,中川繁政,武衛康彦,阪上 浩一,木村和喜,高橋秀之:鉄と鋼,96 (2010) 10, 592.
- 6) 鷲北芳郎, 伊勢居良仁, 武衛康彦, 斉藤憲幸: 鉄と鋼, 95 (2009) 1, 43.
- 7) 森岡義久:日本塑性加工学会第248回塑性加工シンポジ ウム, (2006), 51.
- 8) 金森信弥, 末田茂樹, 古元秀昭, 林寛治, 木ノ瀬亮平, 馬 庭修二, 大和田隆夫: CAMP-ISIJ, 27 (2014), 576, CD-ROM.
- 9)山根孝夫,斉藤森生,菊池隆也,清水鐐司,植木勝也,杉山昌之:CAMP-ISIJ,2 (1989),1540.
- 10) 豊田利夫,小笠原昭宣,松原俊郎,中村覚:鉄と鋼,70 (1984) 9, 1071.
- 11) 松井健一, 山本章生, 橘秀文: 鉄と鋼, 74 (1988) 9, 1817.
- 12) 加藤朋也,中田武男,大杉正洋,伊勢居良仁: CAMP-ISIJ, 24 (2011), 888, CD-ROM.
- 13) 太田武, 加藤朋也, 中田武男, 大杉正洋, 渡部敦, 伊勢居 良仁: CAMP-ISIJ, 25 (2012), 352, CD-ROM.
- 14) 野田一生:計測技術, (1998) 11, 17.

(2018年4月24日受付)